

Programowanie C (CP1S01005)

Politechnika Białostocka - Wydział Elektryczny
Cyfryzacja przemysłu, sem. I, studia stacjonarne I stopnia
Rok akademicki 2024/2025

Wykład nr 5 (28.11.2024)

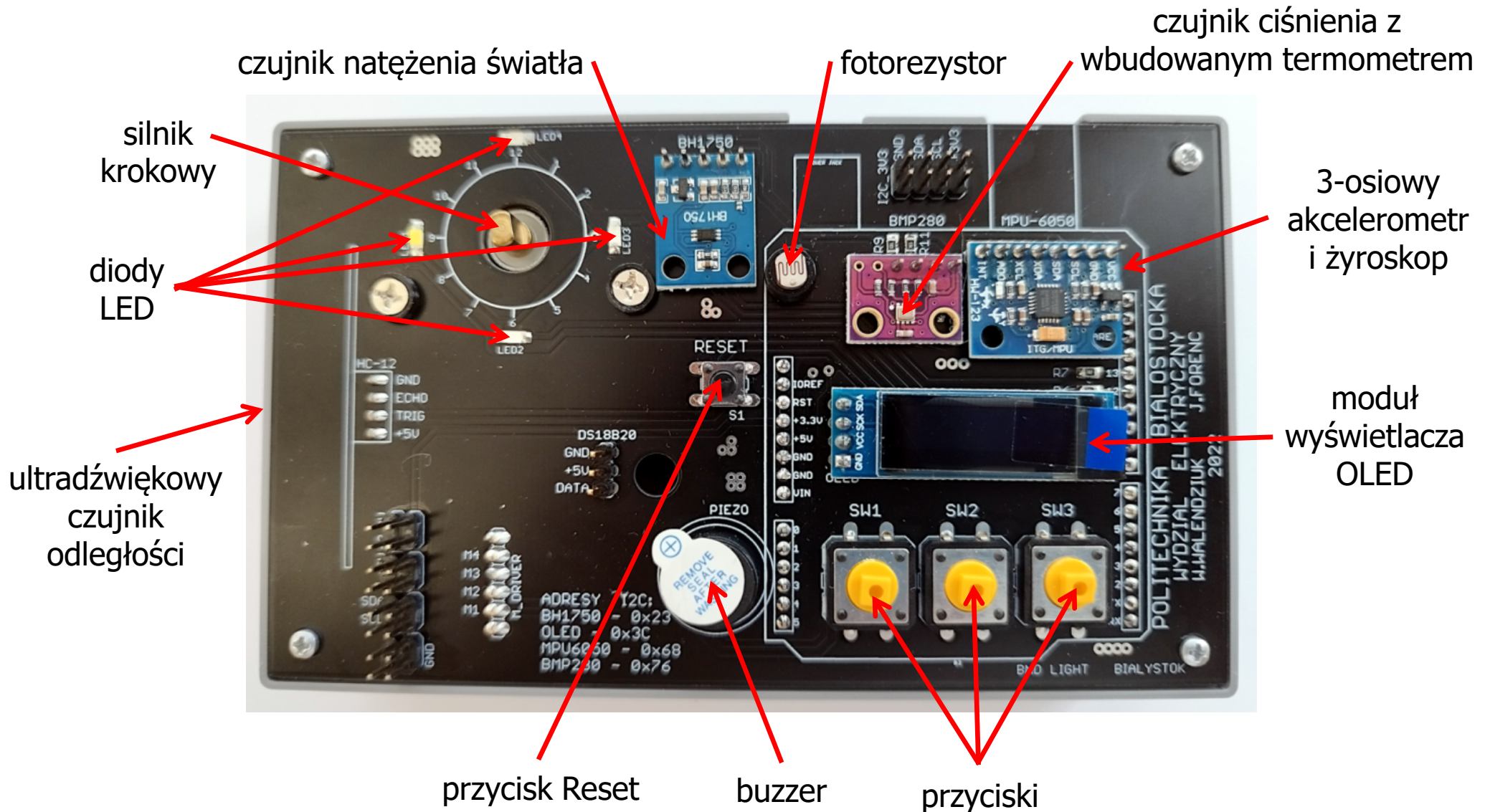
dr inż. Jarosław Forenc

Plan wykładu nr 5

- Arduino
 - moduł wykorzystywany na zajęciach
 - sterowanie diodą LED
 - sterowanie przyciskiem

- Język C
 - tablice jednowymiarowe (wektory)

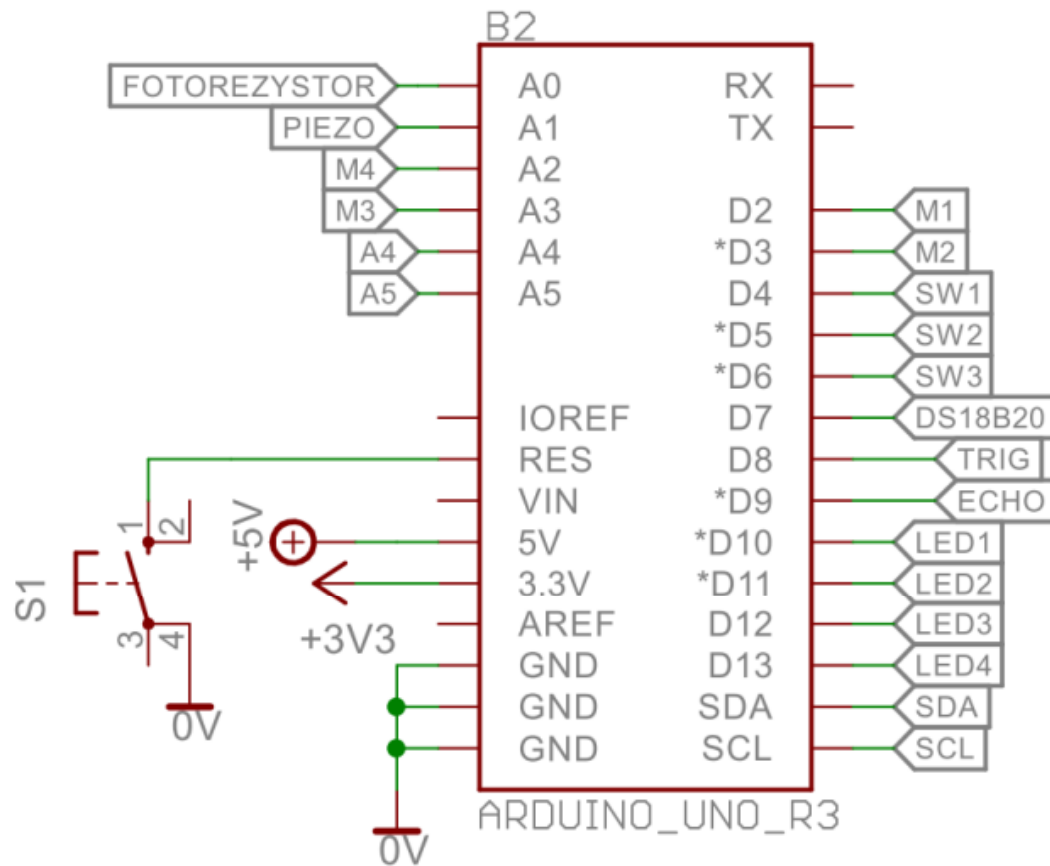
Arduino - moduł stosowany na zajęciach



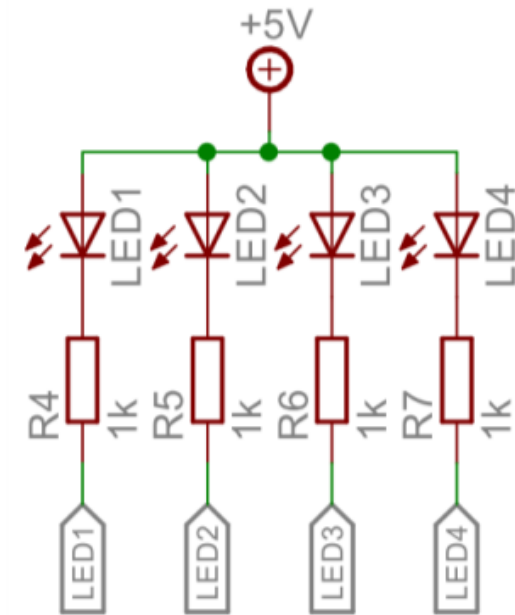
Arduino - lista elementów i czujników

- LED1, LED2, LED3, LED4 - diody LED w różnych kolorach
- Silnik krokowy
- Moduł BH1750 - czujnik natężenia światła
- Fotorezystor
- Moduł BMP280 - czujnik ciśnienia z wbudowanym termometrem
- Moduł MPU-6050 - 3-osiowy akcelerometr i żyroskop
- Moduł wyświetlacza OLED
- PIEZO - buzzer
- SW1, SW2, SW3 - przyciski
- Moduł DS18B20 - czujnik temperatury
- Moduł HC-SR04 - ultradźwiękowy czujnik odległości

Arduino - sterowanie diodą LED



Schemat podłączenia
wyprowadzeń modułu Arduino



Schemat podłączenia
diod LED

Arduino - sterowanie diodą LED

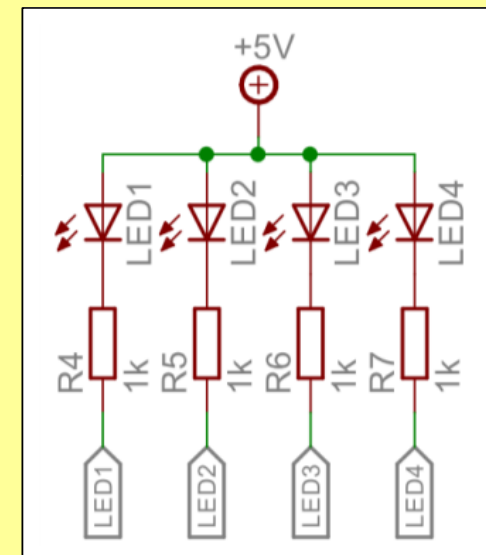
```
#include <Arduino.h>

#define LED1_PIN 10

void setup() {
  pinMode(LED1_PIN, OUTPUT);
  digitalWrite(LED1_PIN, HIGH);
}

void loop() {
  digitalWrite(LED1_PIN, LOW);
  delay(500);
  digitalWrite(LED1_PIN, HIGH);
  delay(500);
}
```

Migająca dioda LED.



Arduino - funkcja pinMode()

```
pinMode(pin, mode)
```

- Konfiguruje określony pin jako wejście lub wyjście
- **pin** - numer pinu Arduino, dla którego ma zostać ustawiony tryb
- **mode** - tryb działania określonego pinu Arduino
 - **INPUT** - pin działa jako wejście, umożliwia odczytanie stanu logicznego pinu (wysoki lub niski)
 - **OUTPUT** - pin działa jako wyjście, umożliwia ustawienie sygnału cyfrowego pinu (0 V dla stanu **LOW** lub 5 V dla stanu **HIGH**) za pomocą funkcji **DigitalWrite()**
 - **INPUT_PULLUP** - pin działa jako wejście z włączonym wewnętrznym rezystorem podciągającym
- Funkcja nie zwraca żadnej wartości

Arduino - funkcja DigitalWrite()

```
DigitalWrite(pin, value)
```

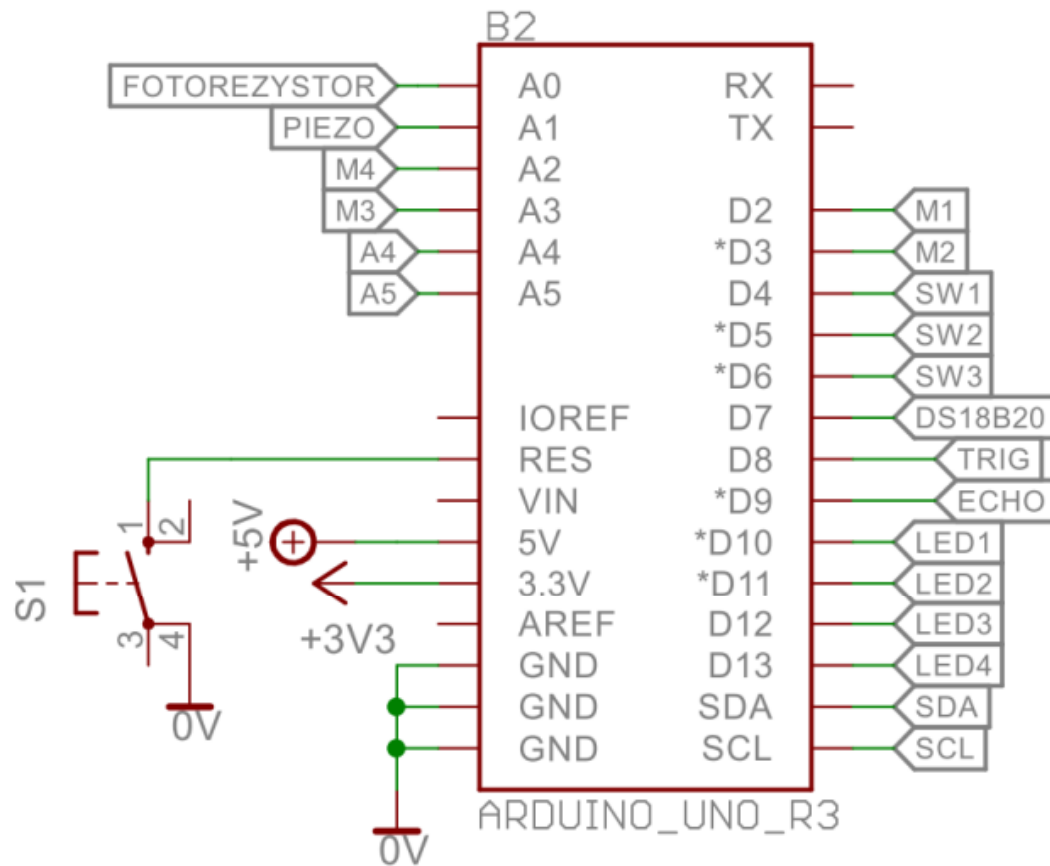
- Zapisuje wartość **HIGH** lub **LOW** na cyfrowym pinie
- **pin** - numer pinu Arduino
- **value** - zapisywana wartość na cyfrowym pinie (**HIGH** lub **LOW**)
- Jeśli pin został skonfigurowany jako **OUTPUT** za pomocą funkcji **pinMode()**, jego napięcie zostanie ustawione na wartość **5 V** dla stanu **HIGH** lub **0 V** (masa) dla stanu **LOW**
- Jeśli pin został skonfigurowany jako **INPUT**, funkcja **digitalWrite()** włącza (**HIGH**) lub wyłącza (**LOW**) wewnętrzny rezystor podciągający na pinie wejściowym
- Funkcja nie zwraca żadnej wartości

Arduino - funkcja delay()

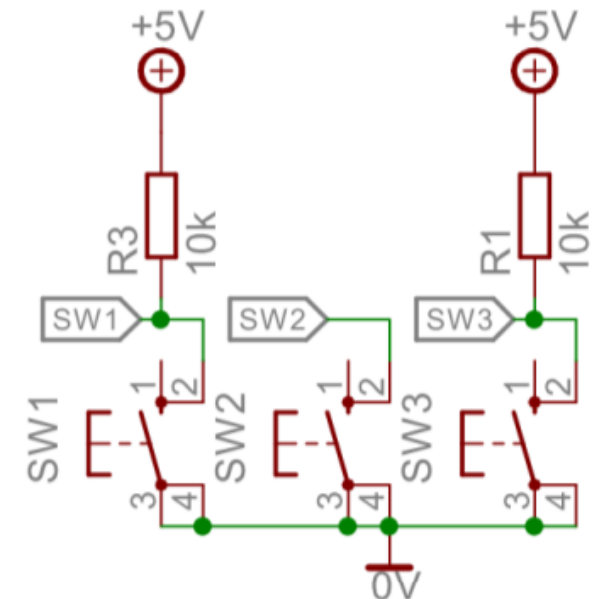
`delay(ms)`

- Wstrzymuje wykonanie programu na czas (w milisekundach) określony jako parametr (jedna sekunda to 1000 milisekund)
- **ms** - liczba milisekund, na którą program zostanie wstrzymany, dozwolone typy danych: **unsigned long**
- Funkcja nie zwraca żadnej wartości

Arduino - sterowanie przyciskiem



Schemat podłączenia
wyprowadzeń modułu Arduino



Schemat podłączenia
przycisków

Arduino - sterowanie przyciskiem

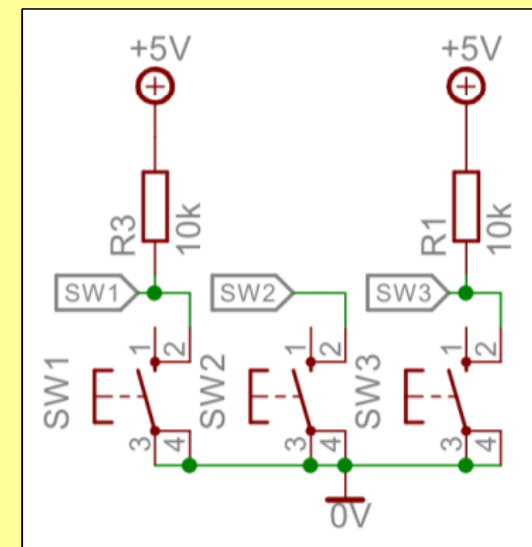
```
#include <Arduino.h>

#define LED1_PIN 10
#define SW1_PIN 4

void setup() {
  pinMode(LED1_PIN, OUTPUT);
  pinMode(SW1_PIN, INPUT);
  digitalWrite(LED1_PIN, HIGH);
}

void loop() {
  if (digitalRead(SW1_PIN) == LOW)
  {
    digitalWrite(LED1_PIN, LOW);
    delay(2000);
    digitalWrite(LED1_PIN, HIGH);
  }
}
```

Przycisk zapalający diodę LED na 2 sekundy.



Arduino - funkcja DigitalRead()

DigitalRead(pin)

- Odczytuje wartość logiczną (**HIGH** lub **LOW**) z określonego cyfrowego pinu
- **pin** - numer pinu Arduino
- Funkcja zwraca wartość:
 - **HIGH** - wysoki stan logiczny (5 V)
 - **LOW** - niski stan logiczny (0 V)

Arduino - sterowanie przyciskiem

```
#include <Arduino.h>

#define LED1_PIN 10
#define SW1_PIN 4

bool led_on = false;

void setup() {
  pinMode(LED1_PIN, OUTPUT);
  pinMode(SW1_PIN, INPUT);
  digitalWrite(LED1_PIN, HIGH);
}
```

Przycisk zapalający i gaszący diodę LED.

Arduino - sterowanie przyciskiem

Przycisk zapalający i gaszący diodę LED.

```
void loop() {  
  if (digitalRead(SW1_PIN) == LOW)  
  {  
    delay(10);  
    while (digitalRead(SW1_PIN) == LOW);  
    delay(10);  
  
    if (led_on == true)  
    {  
      led_on = false; digitalWrite(LED1_PIN, HIGH);  
    }  
    else  
    {  
      led_on = true; digitalWrite(LED1_PIN, LOW);  
    }  
  }  
}
```

Arduino - sterowanie przyciskiem

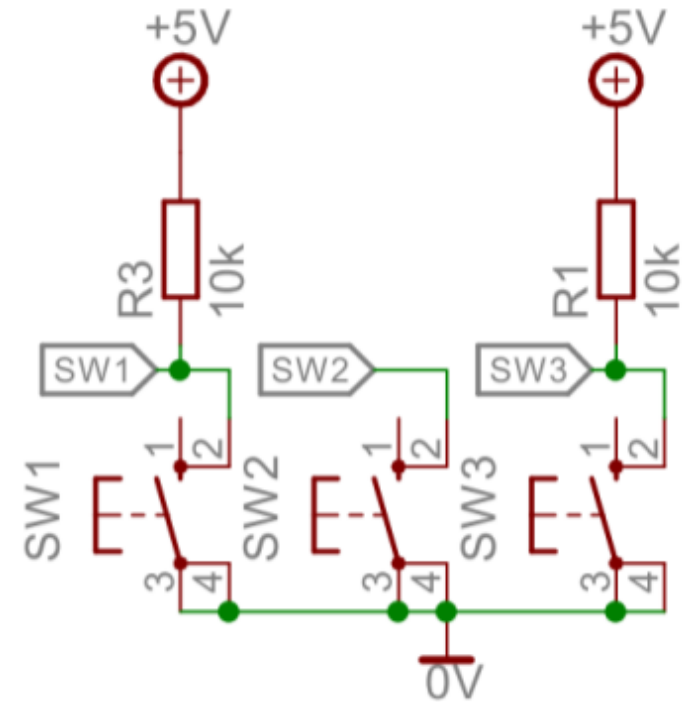
- Eliminacja zjawiska drgania styków przycisku

```
delay(10);  
while (digitalRead(SW1_PIN) == LOW);  
delay(10);
```

- Kiedy styki przycisku stykają się lub rozłączają, zwarcie styków nie następuje do razu, ale może dochodzić do wielokrotnych krótkotrwałych połączeń i rozłączeń
- Dodanie opóźnienia `delay(10);` pozwala pominąć czas trwania tego zjawiska
- Pętla `while` powoduje, że program czeka w niej na zwolnienie przycisku - dioda `LED1` jest zapalana i gaszona w momencie zwalniania przycisku

Arduino - rezystor podciągający

- Rezystor podciągający jest używany do ustabilizowania sygnału na wejściu cyfrowym układu logicznego
- Jeśli pin wejściowy Arduino nie jest podłączony ani do masy, ani do napięcia zasilania), to na wejściu mogą pojawiać się przypadkowe stany logiczne
- Rezystor podciągający łączy pin wejściowy (**SW1, SW3**) z napięciem zasilania (**+5V**), zapewniając stan logiczny **HIGH**, gdy przycisk (**SW1, SW3**) nie jest wciśnięty
- Gdy przycisk (**SW1, SW3**) zostanie wciśnięty, to pin wejściowy (**SW1, SW3**) zostanie podłączony do masy czyli sygnał na pinie zmieni się na **LOW**



Język C - tablica elementów

- **Tablica** - ciągły obszar pamięci, w którym umieszczone są elementy tego samego typu

wektor

5	3	-2	1	-4
---	---	----	---	----

macierz

a	c	d	m
p	d	q	l
a	t	x	v

1.2	2.5	2.0	10.0
-0.1	4.3	6.2	-5.1
0.0	12.2	4.1	-2.2

Język C - tablica jednowymiarowa

- **Tablica** - ciągły obszar pamięci, w którym umieszczone są elementy tego samego typu
- **Wektor** - tablica jednowymiarowa

5	3	-2	0	-4
---	---	----	---	----

- liczby całkowite

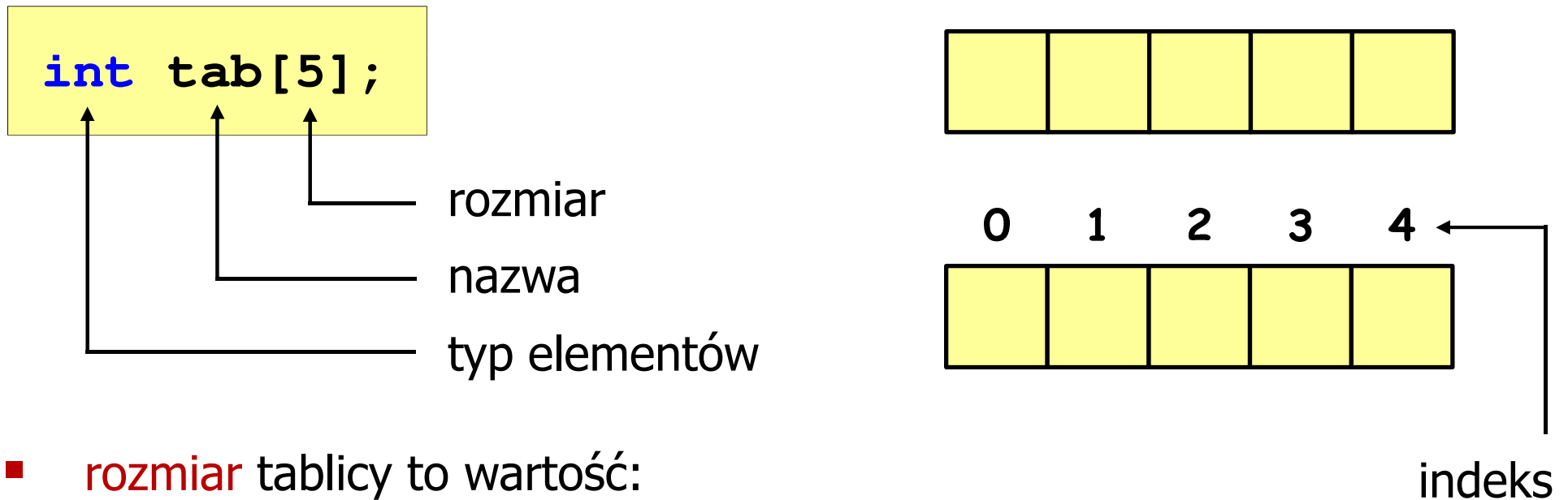
3.1	0.2	2.3	-1.3	1.5	1.1	-4.0
-----	-----	-----	------	-----	-----	------

- liczby rzeczywiste

a	Z	x	&	M	+
---	---	---	---	---	---

- znaki

Język C - deklaracja tablicy jednowymiarowej



- **rozmiar** tablicy to wartość:
 - całkowita, dodatnia
 - znana na etapie kompilacji programu
(stała liczbowa: **5**, `#define N 5`, `const int n = 5;`)

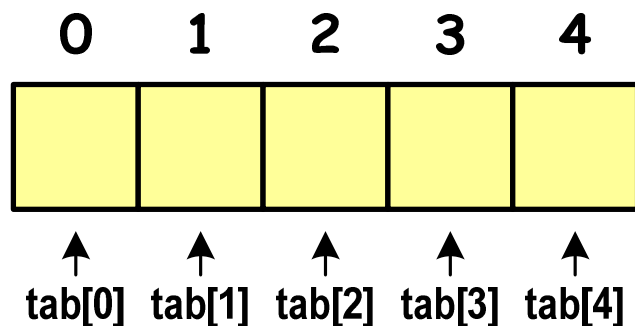
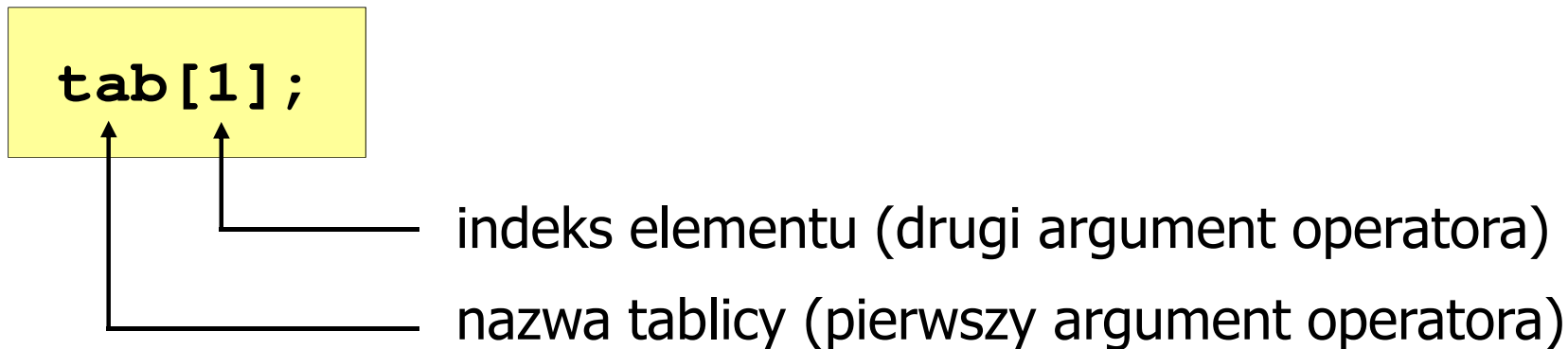
```
int tab[5];
```

```
int tab[N];
```

```
int tab[n];
```

Język C - odwołania do elementów tablicy

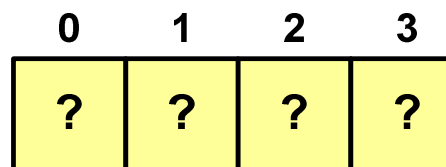
[] - dwuargumentowy operator indeksowania



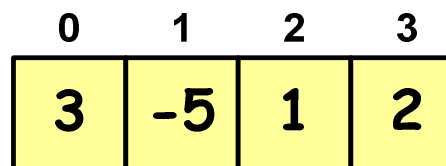
- indeks:
 - stała liczbowa, np. `0`, `1`, `10`
 - nazwa zmiennej, np. `i`, `idx`
 - wyrażenie, np. `i*j+5`

Język C - odwołania do elementów tablicy

```
int tab[4];
```



```
tab[0] = 3;  
tab[1] = -5;  
tab[2] = 1;  
tab[3] = 2;
```



- Każdy element tablicy traktowany jest tak samo jak zmienna typu `int`

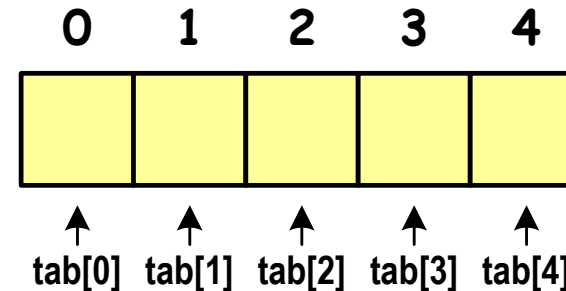
```
printf("%d", tab[0]);
```

```
scanf("%d", &tab[1]);
```

Język C - odwołania do elementów tablicy

- Przy odwołaniach do elementów tablicy kompilator nie sprawdza poprawności indeksów

```
int tab[5];  
tab[5] = 10;
```



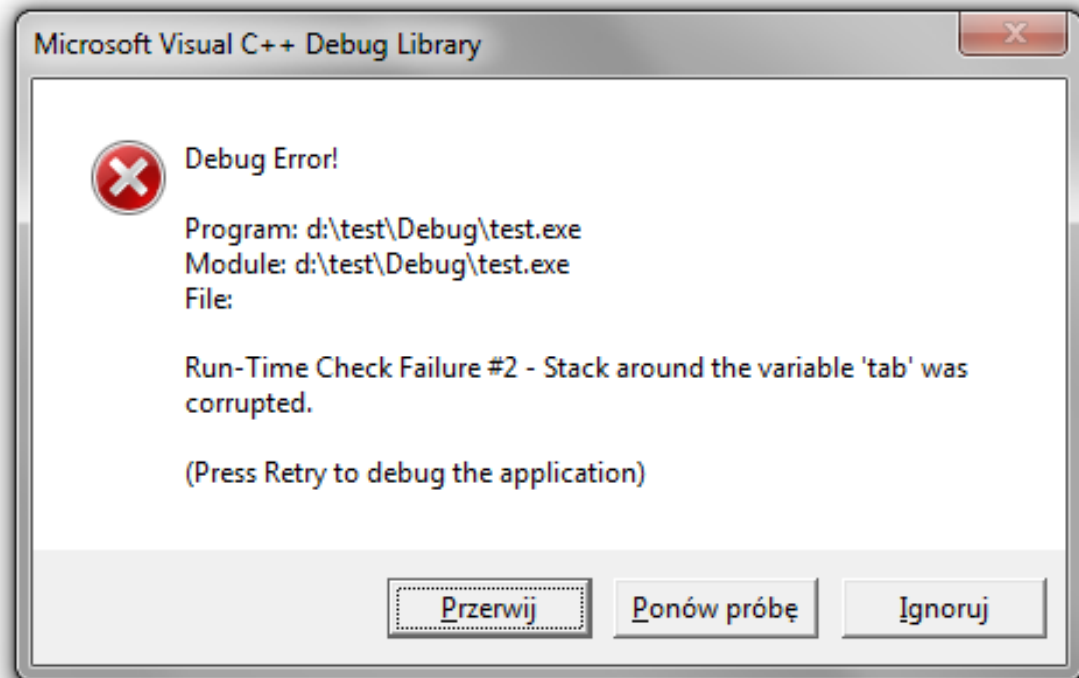
- **błąd!!!** - nie istnieje element **tab[5]**

- Kompilator nie zasygnalizuje błędu
- Program wykona operację
- Środowisko programistyczne może zasygnalizować problem

Język C - odwołania do elementów tablicy

- Przy odwołaniach do elementów tablicy kompilator nie sprawdza poprawności indeksów

```
int tab[5];  
tab[5] = 10;
```



Język C - inicjalizacja tablicy jednowymiarowej

```
int tab[5] = {1, 2, 3, 4, 5};
```

0	1	2	3	4
1	2	3	4	5

```
int tab[5] = {1, 2, 3};
```

0	1	2	3	4
1	2	3	0	0

```
int tab[5] = {1, 2, 3, 4, 5, 6};
```

- błąd kompilacji

```
int tab[] = {1, 2, 3, 4, 5};
```

0	1	2	3	4
1	2	3	4	5

Język C - odwołania do elementów tablicy

- Zapisanie wartości **1** do wszystkich elementów tablicy

```
int tab[5];
```

```
tab[0] = 1;
```

```
tab[1] = 1;
```

```
tab[2] = 1;
```

```
tab[3] = 1;
```

```
tab[4] = 1;
```

0	1	2	3	4
1	1	1	1	1

```
int tab[5], i;
```

```
for (i=0; i<5; i++)
```

```
    tab[i] = 1;
```

Język C - operacje na dużej ilości danych (tablica)

```
#include <stdio.h>
```

```
int main(void)
```

```
{
```

```
    double U[5] = { 5.0, 10.0, 15.0, 20.0, 25.0 };
```

```
    double I[5] = { 0.16, 0.21, 0.27, 0.33, 0.36 };
```

```
    double R[5];
```

```
    int i;
```

```
    for (i=0; i<5; i++)  
        R[i] = U[i]/I[i];
```

```
    for (i=0; i<5; i++)  
        printf("R%d = %f\n", i+1, R[i]);
```

```
    return 0;
```

```
}
```

R1 = 31.250000

R2 = 47.619048

R3 = 55.555556

R4 = 60.606061

R5 = 69.444444

	0	1	2	3	4
U	5.0	10.0	15.0	20.0	25.0
I	0.16	0.21	0.27	0.33	0.36
R	31.25	47.62	55.56	60.61	69.44

Język C - generator liczb pseudolosowych

- `rand()` - zwraca liczbę pseudolosową - zakres: `0 ... RAND_MAX`
(`0 ... 32767`)
- `srand()` - inicjalizuje generator liczb pseudolosowych
- Plik nagłówkowy: `stdlib.h` (`time.h`)

```
int x, y, z;
srand((unsigned int) time(NULL));
x = rand();           // zakres <0, 32767>
y = rand() % 100;    // zakres <0, 99>
z = rand() % (b-a+1)+a; // zakres <a, b>
```

Koniec wykładu nr 5

Dziękuję za uwagę!